

## 次世代を担うECO Vehicleの安全性を高めるための先端技術 ～前後輪独立駆動型電気自動車の威力～

システムデザイン研究科ヒューマンメカトロニクス専修  
武藤 信義 教授 環境制御システム研究室  
E-mail: [nmutoh@cc.tmit.ac.jp](mailto:nmutoh@cc.tmit.ac.jp)  
HP: <http://mutohlab.tmit.ac.jp>

### <概要>

下記の特徴を持つ次世代の環境対策車としての性能を持つ前後輪独立駆動型電気自動車の安全性を高めるための研究

- (1).故障時の追突防止(フェールセーフ構造)
  - i.直線走行時におけるフェールセーフ機能
  - ii.コーナリング走行時におけるフェールセーフ機能
- (2).路面状態によらない制動時のホイールロック制御
- (3).始動時のホイールスピン制御
- (4).車両間の走行内部情報を無線通信により相互監視、障害物認識距離推定により危険時に適切にブレーキ制御を行なう安全システム

